

CURRICULUM di FERNANDO NICOLO'

Laureato in Ingegneria Elettronica nel 1963, PROFESSORE ORDINARIO presso la Facoltà di Ingegneria dell'Università "La Sapienza" di Roma dal 1975, si è trasferito per opzione, con la titolarità della cattedra di AUTOMAZIONE INDUSTRIALE, alla Università Roma TRE nel 1993.

ATTIVITA' DIDATTICA

Dal 1975 ordinario della cattedra "Regolazione e Servocomandi", poi dal 1986 della cattedra "Automazione degli Impianti", che ha preso il nome "AUTOMAZIONE INDUSTRIALE" a seguito del riordino delle lauree in Ingegneria. Dal 1970 al 1990 titolare, prima come associato, poi come ordinario, infine per affidamento, dell'insegnamento "Regolazione e Servocomandi", che ha preso il nome "Elementi di Automatica".

Titolare fino al 1993 della cattedra di ROBOTICA INDUSTRIALE per affidamento.

Autore del corso di insegnamento a distanza Automazione Industriale del Consorzio Nettuno.

Dal 1986 tutore di studenti di dottorato con orientamento in ROBOTICA o AUTOMAZIONE INDUSTRIALE.

Dalla sua istituzione Coordinatore del Dottorato in Informatica e Automazione dell'Università Roma TRE, fino alla sua convergenza, come Sezione, nella Scuole Dottorale di Ingegneria di Roma TRE, di cui è Direttore.

ATTIVITA' ORGANIZZATIVE

Direttore per i primi dieci anni (1970/80) del GNASII (Gruppo Nazionale di Automatica Sistemistica e Informatica di Ingegneria).

Direttore del Dipartimento di Informatica e Sistemistica de "La Sapienza" per i primi due trienni dall'istituzione (1981 - 1987).

Presidente del CIRA (Centro Interuniversitario di Ricerca in Automatica), che associa tutti i professori e ricercatori di Automatica delle Università Italiane, dalla sua istituzione nel 1980 fino al 1989.

Coordinatore nazionale del Sottoprogetto "Controllo dei Robot" del Progetto Finalizzato Robotica, per tutto il quinquennio (89-94).

Presidente, f.f.Preside, per il triennio 90-93, del Comitato Ordinatore della nuova Facoltà di Ingegneria dell'Università di Siena.

Direttore, per il primo triennio (92-95), del Dipartimento di Meccanica e Automatica della Università Roma TRE.

Presidente, per i trienni 93-96 e 96-99, del Com. Tecn. per la Robotica (RobTeC) dell'Intern. Federation of Automatic Control (IFAC).

Coordinatore nazionale, dal 1986 al 2000, dei progetti sull'automazione industriale su fondi di ricerca del MURST per l'università, di cui l'ultimo con il titolo "Autocoordinamento di Agenti Autonomi".

Delegato del Rettore per un triennio per il Progetto di Organizzazione amministrativa e gestionale dell'Ateneo Roma TRE.

Presidente per due trienni del Consorzio Roma Ricerche

Componente di commissioni, comitati o consigli:

Comm. d'Ateneo per la sperimentazione organizzativa e didattica ("La Sapienza", dal 1980-81); come tale responsabile della Commissione istruttoria per i centri interdipartimentali (fino al 1988, conclusa).

Comm. tecnica per l'Educazione dell'IFAC (International Federation of Automatic Control), come vicepresidente (1980 - 1996). -

Comm. tecnica per le Tecnologie Manifatturiere dell'IFAC (1980 - 1993).

Comm. del MPI per il riordino delle lauree in Ingegneria (conclusa).

Consiglio direttivo della SIRI (Società Italiana di Robotica Industriale) per un mandato triennale.

Comm. Nazionale Ingegneria del MURST (Ministero Università Ricerca Scientifica e Tecnologica).

Comm. "Programmi di ricerca industriale" del MURST, istruttoria per la riformulazione della legge 17 febbraio 1982 n.46 (conclusa).

Comm. MURST per i Parchi Scientifici (conclusa). Comm. del MURST per Eureka in occasione della presidenza italiana (conclusa). Comm. MAE-MURST per la Cooperazione con i Paesi in Via di Sviluppo (conclusa). Com. misto MAE-MURST per l'incentivazione della ricerca scientifica e tecnologica in Jugoslavia (responsabile per il MURST) (concluso).

Comitato Tecnico Scientifico di valutazione del MISM (Ministero Intervento Straordinario nel Mezzogiorno) (un triennio).

Consiglio di amministrazione di Tecnopolis CSATA (1990/95).

Senato Accademico Integrato dell'Università Roma TRE (un triennio, concluso).

Consiglio di amministrazione dell'ADISU dell'Università Roma TRE.

Consiglio di amministrazione o scientifico (in mutua esclusione) di Roma Ricerche, dalla fondazione ad oggi.

ATTIVITA' DI RICERCA

Controllo in frequenza dei motori asincroni. Controllo mioelettrico di protesi ortopediche. Teoria del controllo dei sistemi continui. Controllo dei robot. Modelli di ottimizzazione di sistemi di produzione flessibili. Benchmarking. Controllo di sistemi ad eventi discreti. Controllo di sistemi ad agenti autonomi. Controllo del rischio nella gestione progetti. Controllo del traffico automobilistico.

Autore di più di cento articoli scientifici su riviste, libri e atti di conferenze internazionali.